



- Medianfunktion (Zielfunktion der Ein-Standort-Weber-Probleme)

$$W(x) = \sum_{j=1}^n w_j \ell_p(x, a_j)$$

- Transformation von ℓ_∞ zu ℓ_1 -Abständen ($\ell_\infty(a, b) = \ell_1(T(a), T(b))$)

$$T(x) = \frac{1}{2}(x_1 + x_2, -x_1 + x_2)$$

- Weiszfeld-Algorithmus

$$Test_r = \left[\left(\sum_{\substack{j=1 \\ j \neq r}}^n \frac{w_j(a_{r1} - a_{j1})}{\ell_2(a_r, a_j)} \right)^2 + \left(\sum_{\substack{j=1 \\ j \neq r}}^n \frac{w_j(a_{r2} - a_{j2})}{\ell_2(a_r, a_j)} \right)^2 \right]^{\frac{1}{2}}$$

$$x_i^{(l+1)} = \frac{\sum_{j=1}^n \frac{w_j a_{ji}}{\ell_2(x^{(l)}, a_j)}}{\sum_{j=1}^n \frac{w_j}{\ell_2(x^{(l)}, a_j)}}$$

- Armijo-Regel: $\sigma, \beta \in (0, 1)$ gegeben

$$t := \max\{\beta^l : l = 0, 1, 2, \dots\}$$

so dass

$$f(x + td) \leq f(x) + t \cdot \sigma \cdot \nabla f(x)^\top d$$

- Kegel der zulässigen Richtungen in einem Punkt \bar{x}

$$D := \{d \in \mathbb{R}^n : d \neq 0 \text{ und es existiert ein } \delta > 0 \text{ so dass } \bar{x} + \lambda d \in S \text{ für alle } \lambda \in (0, 1)\}$$

- Kegel der verbessernden Richtungen in einem Punkt \bar{x}

$$F := \{d \in \mathbb{R}^n : \nabla f(\bar{x})^\top d < 0\}$$

- Lagrange-Funktion

$$L(x, u, v) = f(x) + \sum_{i=1}^m u_i g_i(x) + \sum_{j=1}^l v_j h_j(x)$$